

Numerikus módszerek 1.

8. előadás: Iterációs módszerek LER megoldására

Lócsi Levente

ELTE IK

- 1 Iterációs módszerekről általában
- 2 A Banach-féle fixponttétel
- 3 Speciális iterációs módszerek: Jacobi- és Gauss–Seidel-iteráció

- 1 Iterációs módszerekről általában
- 2 A Banach-féle fixponttétel
- 3 Speciális iterációs módszerek: Jacobi- és Gauss–Seidel-iteráció

Tekintsük a következő leképezést:

$$\varphi: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^n, \quad \varphi(x) = Bx + c,$$

ahol $B \in \mathbb{R}^{n \times n}$ és $c \in \mathbb{R}^n$,

majd az ennek segítségével megadott következő (vektor)sorozatot:

$$x^{(0)} \in \mathbb{R}^n \quad (\text{tetszőleges}), \quad x^{(k+1)} = \varphi(x^{(k)}) \quad (k = 0, 1, 2, \dots).$$

Mit tud ez a sorozat / iteráció? Konvergens? Milyen értelemben?
Ha konvergens, mi a határértéke?

Definíció: vektorsorozat konvergenciája, határértéke

Az $(x^{(k)} | k \in \mathbb{N}) \subset \mathbb{R}^m$ vektorsorozat *konvergens* a $\|\cdot\|$ vektornormában, ha

$$\exists a \in \mathbb{R}^m : \forall \varepsilon > 0 : \exists N \in \mathbb{N} : \forall n > N : \|x^{(n)} - a\| < \varepsilon.$$

Ekkor a sorozat *határértéke* a , azaz $\lim_{k \rightarrow \infty} x^{(k)} = a$.

Példa

Számítsuk ki a következő sorozat első néhány elemét!

$$x^{(0)} := \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix}, \quad x^{(k+1)} := \frac{1}{5} \begin{pmatrix} 2 & 1 \\ -1 & 2 \end{pmatrix} \cdot x^{(k)} + \frac{1}{5} \begin{pmatrix} 7 \\ -1 \end{pmatrix}, \quad (k \in \mathbb{N}_0).$$

$$x^{(0)} := \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix}; \quad B = \frac{1}{5} \begin{pmatrix} 2 & 1 \\ -1 & 2 \end{pmatrix}, \quad c = \frac{1}{5} \begin{pmatrix} 7 \\ -1 \end{pmatrix};$$

$$x^{(1)} = B \cdot x^{(0)} + c = \frac{1}{5} \begin{pmatrix} 2 & 1 \\ -1 & 2 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix} + \frac{1}{5} \begin{pmatrix} 7 \\ -1 \end{pmatrix} = \frac{1}{5} \begin{pmatrix} 7 \\ -1 \end{pmatrix}$$

$$x^{(2)} = B \cdot x^{(1)} + c = \frac{1}{5} \begin{pmatrix} 2 & 1 \\ -1 & 2 \end{pmatrix} \cdot \frac{1}{5} \begin{pmatrix} 7 \\ -1 \end{pmatrix} + \frac{1}{25} \begin{pmatrix} 35 \\ -5 \end{pmatrix} = \frac{1}{25} \begin{pmatrix} 48 \\ -14 \end{pmatrix}$$

$$x^{(3)} = B \cdot x^{(2)} + c = \frac{1}{5} \begin{pmatrix} 2 & 1 \\ -1 & 2 \end{pmatrix} \cdot \frac{1}{25} \begin{pmatrix} 48 \\ -14 \end{pmatrix} + \frac{1}{125} \begin{pmatrix} 175 \\ -25 \end{pmatrix} = \dots$$

$$\begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1.4 \\ -0.2 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1.92 \\ -0.56 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 2.056 \\ -0.808 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 2.061 \\ -0.934 \end{pmatrix}, \dots \rightarrow ?$$

Mi köze ennek lineáris egyenletrendszerekhez?

Ha $\lim_{k \rightarrow \infty} x^{(k)} = x^*$, akkor $x^* = \varphi(x^*)$, avagy $x^* = B \cdot x^* + c$.

Vagyis $(I - B) \cdot x^* = c$, azaz x^* az $(I - B) \cdot x = c$ LER megoldása.

Alkalmazzuk az $A = I - B$, $b = c$, $Ax = b$ jelölést. . .

Példa

Mely lineáris egyenletrendszer megoldásához konvergál az iménti sorozat?

$$x^{(k+1)} = B \cdot x^{(k)} + c, \quad B = \frac{1}{5} \begin{pmatrix} 2 & 1 \\ -1 & 2 \end{pmatrix}, \quad c = \frac{1}{5} \begin{pmatrix} 7 \\ -1 \end{pmatrix};$$

$$A = I - B = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} - \frac{1}{5} \begin{pmatrix} 2 & 1 \\ -1 & 2 \end{pmatrix} = \frac{1}{5} \begin{pmatrix} 3 & -1 \\ 1 & 3 \end{pmatrix}, \quad b = c = \frac{1}{5} \begin{pmatrix} 7 \\ -1 \end{pmatrix}$$

$$A \cdot x = b, \quad \frac{1}{5} \begin{pmatrix} 3 & -1 \\ 1 & 3 \end{pmatrix} \cdot x = \frac{1}{5} \begin{pmatrix} 7 \\ -1 \end{pmatrix} \Leftrightarrow \begin{pmatrix} 3 & -1 \\ 1 & 3 \end{pmatrix} \cdot x = \begin{pmatrix} 7 \\ -1 \end{pmatrix}$$

$$x = \begin{pmatrix} 2 \\ -1 \end{pmatrix}$$

Általában:

$$Ax = b, \quad A = P + Q, \quad (P + Q)x = b,$$

átrendezve:

$$Px = -Qx + b \iff x = -P^{-1}Qx + P^{-1}b,$$

iterációs alakban írva:

$$x^{(k+1)} = -P^{-1}Q \cdot x^{(k)} + P^{-1}b.$$

Megj.: $B := -P^{-1}Q$ az iteráció mátrixa, avagy „átmenetmátrix”, illetve $c := P^{-1}b$ az iteráció vektora

- 1 Iterációs módszerekről általában
- 2 A Banach-féle fixponttétel**
- 3 Speciális iterációs módszerek: Jacobi- és Gauss–Seidel-iteráció

Definíció: fixpont

Az $x^* \in \mathbb{R}^n$ pontot a $\varphi: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^n$ leképezés *fixpontjának* nevezzük, ha $x^* = \varphi(x^*)$.

Definíció: kontrakció

A $\varphi: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^n$ leképezés *kontrakció*, ha $\exists q \in [0, 1)$, hogy

$$\|\varphi(x) - \varphi(y)\| \leq q \cdot \|x - y\|, \quad \forall x, y \in \mathbb{R}^n.$$

Megj.:

- kontrakció \approx összehúzás
- q : kontrakciós együttható

Állítás

Ha $\|B\| < 1$, akkor a $\varphi: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^n$, $\varphi(x) = B \cdot x + c$ leképezés kontrakció. (Az \mathbb{R}^n -en alkalmazott vektornormához illeszkedő mátrixnormát tekintve.)

Biz.:

$$\begin{aligned} \|\varphi(x) - \varphi(y)\| &= \|(Bx + c) - (By + c)\| = \\ &= \|Bx - By\| = \|B(x - y)\| \leq \underbrace{\|B\|}_{:=q < 1} \cdot \|x - y\|. \end{aligned}$$

Tétel: Banach-féle fixponttétel \mathbb{R}^n -re

Ha a $\varphi: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^n$ függvény kontrakció \mathbb{R}^n -en q kontrakciós együtthatóval, akkor

- 1 $\exists x^* \in \mathbb{R}^n : x^* = \varphi(x^*)$, azaz létezik fixpont,
- 2 a fixpont egyértelmű,
- 3 $\forall x^{(0)} \in \mathbb{R}^n$ esetén az $x^{(k+1)} = \varphi(x^{(k)})$, $k \in \mathbb{N}_0$ sorozat konvergens és $\lim_{k \rightarrow \infty} x^{(k)} = x^*$,
- 4 és a következő hibabecslések teljesülnek:
 - $\|x^{(k)} - x^*\| \leq q^k \cdot \|x^{(0)} - x^*\|$,
 - $\|x^{(k)} - x^*\| \leq \frac{q^k}{1 - q} \cdot \|x^{(1)} - x^{(0)}\|$.

Biz.: Táblán. Beláttuk.



Következmény: iteráció konvergenciájának elégséges feltétele

Ha $\|B\| < 1$, az $x^{(k+1)} = B \cdot x^{(k)} + c$ iteráció konvergens.

Megj.: Attól még lehet konvergens, ha $\|B\| \geq 1$.
(Nem szükséges feltétel.)

Lemma: spektrálsugár és természetes normák kapcsolata

$$\rho(B) = \inf \{ \|B\| : \|\cdot\| \text{ természetes mátrixnorma} \},$$

azaz $\forall \varepsilon > 0 : \exists \|\cdot\| \text{ indukált} : \|B\| < \rho(B) + \varepsilon$.

Biz.: Nélkül.

Tétel: iteráció konvergenciájának ekvivalens feltétele

Az $x^{(k+1)} = B \cdot x^{(k)} + c$ iteráció akkor és csak akkor konvergens, ha

$$\rho(B) < 1.$$

Biz.:

- \Leftarrow : Az előző Lemma alapján.
- \Rightarrow : Indirekt tegyük fel, hogy $\rho(B) \geq 1$, azaz $\exists \lambda \geq 1$ sajátérték, és legyen $x^{(0)}$ olyan, hogy $x^{(0)} - x^* (\neq 0)$ a B λ -hoz tartozó sajátvektora legyen.

Ekkor:

$$\begin{aligned} B(x^{(0)} - x^*) &= \lambda(x^{(0)} - x^*) \\ x^{(k)} - x^* &= (Bx^{(k-1)} + c) - (Bx^* + c) = B(x^{(k-1)} - x^*) = \\ &= B^k(x^{(0)} - x^*) = \lambda^k(x^{(0)} - x^*) \\ \|x^{(k)} - x^*\| &= |\lambda|^k \cdot \underbrace{\|x^{(0)} - x^*\|}_{\text{konst.}} \rightarrow 0 \quad (k \rightarrow \infty) \end{aligned}$$



Példa

Mit állíthatunk a következő iteráció konvergenciájáról?

$$x^{(k+1)} := \frac{1}{5} \begin{pmatrix} 2 & 1 \\ 1 & 2 \end{pmatrix} \cdot x^{(k)} + \frac{1}{7} \begin{pmatrix} 32.4 \\ \sqrt{\pi} \end{pmatrix}, \quad (k \in \mathbb{N}_0).$$

- 1 Iterációs módszerekről általában
- 2 A Banach-féle fixponttétel
- 3 Speciális iterációs módszerek: Jacobi- és Gauss–Seidel-iteráció**

Tekintsük az $Ax = b$ lineáris egyenletrendszert, majd írjuk fel annak mátrixát

$$A = L + D + U$$

alakban, ahol L alsó háromszögmátrix, D diagonális mátrix, U pedig felső háromszögmátrix, még hozzá

- $l_{i,j} = a_{i,j}$ ($i > j$), $l_{i,j} = 0$ ($i \leq j$),
- $d_{i,j} = a_{i,j}$ ($i = j$), $d_{i,j} = 0$ ($i \neq j$),
- $u_{i,j} = a_{i,j}$ ($i < j$), $u_{i,j} = 0$ ($i \geq j$).

Példa $A = L + D + U$ felbontásra:

$$\begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 4 & 5 & 6 \\ 7 & 8 & 9 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 4 & 0 & 0 \\ 7 & 8 & 0 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 5 & 0 \\ 0 & 0 & 9 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 0 & 2 & 3 \\ 0 & 0 & 6 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}.$$

Megj.: Semmi köze az LU -felbontáshoz.

Átalakítás:

$$Ax = b$$

$$(L + D + U)x = b$$

$$Dx = -(L + U)x + b$$

$$x = -D^{-1}(L + U)x + D^{-1}b$$

Ezek alapján az iteráció a következő.

Definíció: Jacobi-iteráció

$$x^{(k+1)} = \underbrace{-D^{-1}(L + U)}_{B_J} \cdot x^{(k)} + \underbrace{D^{-1}b}_{c_J} = B_J \cdot x^{(k)} + c_J$$

Eml.:

$$x^{(k+1)} = -D^{-1}(L + U) \cdot x^{(k)} + D^{-1}b$$

Írjuk fel koordinátánként (komponensenként)!

Állítás: a Jacobi-iteráció komponensenkénti alakja

$$x_i^{(k+1)} = \frac{-1}{a_{i,i}} \left(\sum_{j=1, j \neq i}^n a_{i,j} x_j^{(k)} - b_i \right)$$

Biz.: Házi feladat meggondolni. Egyszerű.



Példa

Konvergens-e minden $x^{(0)}$ esetén a következő mátrixú egyenletrendszerre felírt Jacobi-iteráció?

$$A = \begin{pmatrix} 1 & -2 & 2 \\ -1 & 1 & -1 \\ -2 & -2 & 1 \end{pmatrix}.$$

$$L = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ -1 & 0 & 0 \\ -2 & -2 & 0 \end{pmatrix} \quad D = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \quad U = \begin{pmatrix} 0 & -2 & 2 \\ 0 & 0 & -1 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

$$B_J = -D^{-1}(L + U) = -I(L + U) = \begin{pmatrix} 0 & 2 & -2 \\ 1 & 0 & 1 \\ 2 & 2 & 0 \end{pmatrix}.$$

$$\|B_J\|_1 = 4 \not< 1, \quad \|B_J\|_\infty = 4 \not< 1$$

$$\begin{aligned} \det(B - \lambda I) &= \begin{vmatrix} -\lambda & 2 & -2 \\ 1 & -\lambda & 1 \\ 2 & 2 & -\lambda \end{vmatrix} = -\lambda^3 + 4 - 4 + 2\lambda + 2\lambda - 4\lambda = \\ &= -\lambda^3 = 0 \quad \implies \quad \lambda_{1,2,3} = 0 \implies \rho(B_J) = 0 < 1 \implies \text{konv.} \end{aligned}$$

Definíció: szigorúan diagonálisan domináns mátrixok

Az $A \in \mathbb{R}^{n \times n}$ mátrix *szigorúan diagonálisan domináns* a soraira nézve, ha

$$|a_{i,i}| > \sum_{j=1, j \neq i}^n |a_{i,j}| \quad (i = 1, \dots, n).$$

Tétel

Ha A szig. diag. dom. a soraira, akkor az $Ax = b$ LER-re felírt Jacobi-iteráció konvergens bármely $x^{(0)}$ esetén.

Biz.:

$$\|B_J\|_\infty = \left\| -D^{-1}(L + U) \right\|_\infty = \max_{i=1}^n \underbrace{\frac{1}{|a_{i,i}|} \sum_{j=1, j \neq i}^n |a_{i,j}|}_{<1} < 1. \quad \square$$

Átalakítás:

$$Ax = b$$

$$(L + D + U)x = b$$

$$(L + D)x = -Ux + b$$

$$x = -(L + D)^{-1}Ux + (L + D)^{-1}b$$

Ezek alapján az iteráció a következő.

Definíció: Gauss–Seidel-iteráció

$$x^{(k+1)} = \underbrace{-(L + D)^{-1}U}_{B_S} \cdot x^{(k)} + \underbrace{(L + D)^{-1}b}_{c_S} = B_S \cdot x^{(k)} + c_S$$

Eml.:

$$x^{(k+1)} = -(L + D)^{-1}U \cdot x^{(k)} + (L + D)^{-1}b$$

Írjuk fel koordinátánként! (Kiderül, hogy „helyben” számolható.)

Állítás: a Gauss–Seidel-iteráció komponensenkénti alakja

$$x_i^{(k+1)} = \frac{-1}{a_{i,i}} \left(\sum_{j=1}^{i-1} a_{i,j}x_j^{(k+1)} + \sum_{j=i+1}^n a_{i,j}x_j^{(k)} - b_i \right)$$

Biz.: Alakítsunk át, majd gondoljunk bele a mátrixszorzásba.

$$(L + D)x^{(k+1)} = -Ux^{(k)} + b$$

$$Dx^{(k+1)} = -Lx^{(k+1)} - Ux^{(k)} + b$$

$$x^{(k+1)} = -D^{-1}(Lx^{(k+1)} + Ux^{(k)} - b) \quad \square$$

Tétel

Ha A szig. diag. dom. a soraira, akkor az $Ax = b$ LER-re felírt Gauss–Seidel-iterációra

$$\|B_S\|_\infty \leq \|B_J\|_\infty < 1$$

teljesül, tehát az konvergens bármely $x^{(0)}$ esetén.

Biz.: Nélkül.

Tétel

Ha A szimmetrikus és pozitív definit, akkor a Gauss–Seidel-iteráció konvergens.

Biz.: Nélkül.

Példa

Konvergens-e minden $x^{(0)}$ esetén a következő mátrixra – ugyanaz, mint az imént – felírt Gauss–Seidel-iteráció?

$$A = \begin{pmatrix} 1 & -2 & 2 \\ -1 & 1 & -1 \\ -2 & -2 & 1 \end{pmatrix}.$$

$$L = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ -1 & 0 & 0 \\ -2 & -2 & 0 \end{pmatrix} \quad D = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \quad U = \begin{pmatrix} 0 & -2 & 2 \\ 0 & 0 & -1 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

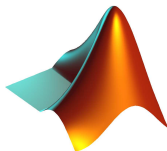
$$B_S = -(L + D)^{-1}U = - \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 1 & 1 & 0 \\ 4 & 2 & 1 \end{pmatrix} \cdot U = \begin{pmatrix} 0 & 2 & -2 \\ 0 & 2 & -1 \\ 0 & 8 & -6 \end{pmatrix}$$

$$\|B_S\|_1 = 12 \not< 1, \quad \|B_S\|_\infty = 14 \not< 1$$

$$\det(B - \lambda I) = \begin{vmatrix} -\lambda & 2 & -2 \\ 0 & 2 - \lambda & -1 \\ 0 & 8 & -6 - \lambda \end{vmatrix} = -\lambda[(2 - \lambda)(-6 - \lambda) + 8] =$$

$$-\lambda[\lambda^2 + 4\lambda - 4] = 0 \implies \lambda_1 = 0, \lambda_{2,3} = \frac{-4 \pm \sqrt{32}}{2} = -2 \pm 2\sqrt{2}$$

$$\implies \rho(B_J) = 2 + 2\sqrt{2} \not< 1 \implies \text{nem konv.}$$



- 1 Példa iterációra, konvergens vektorsorozat számítására.
- 2 Konvergens és divergens iterációk tulajdonságainak szemléltetése $n = 2, 3$ dimenzióban.